

# Minimum Spanning Tree (Árbol de Expansión Mínima)

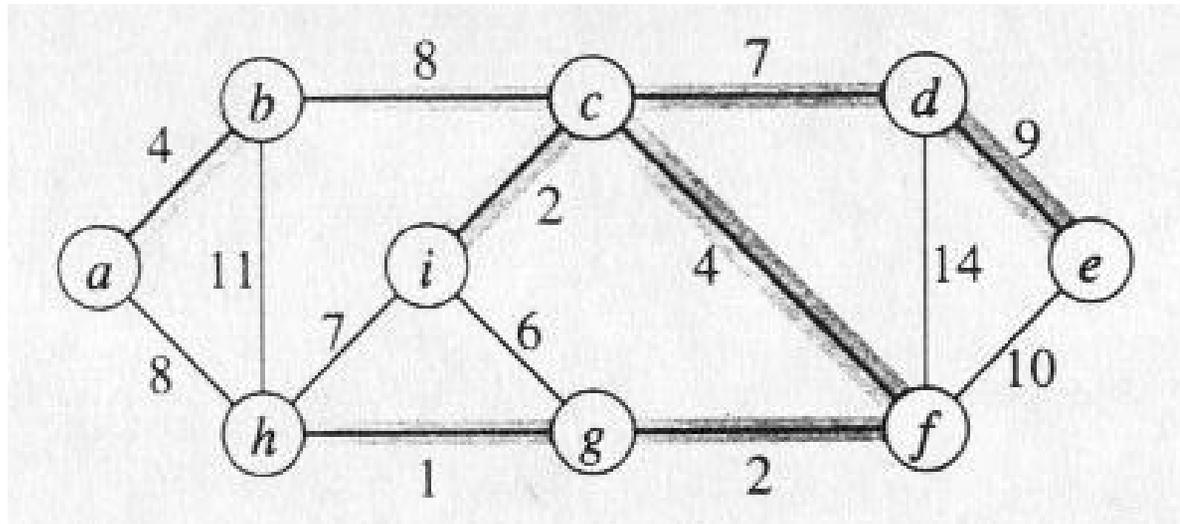
Agustín J. González

ELO320: Estructura de datos y Algoritmos

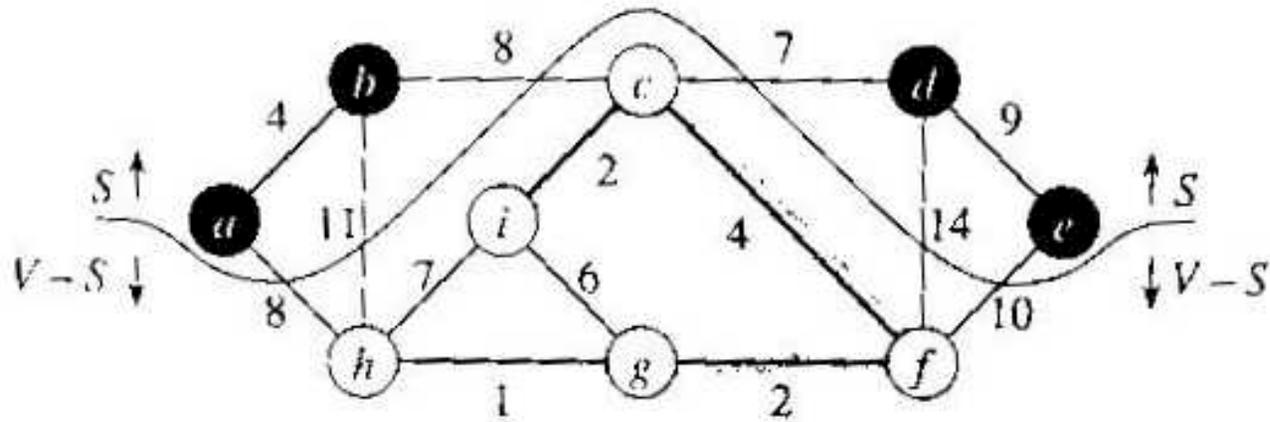
# Introducción

- Lo que realmente se minimiza es el peso del árbol obtenido. No se minimiza el número de arcos, que se puede demostrar es igual a  $|V|-1$ .
- Hay varios problemas en los que se desea minimizar la interconexión de varios puntos. Por ejemplo en la confección de circuitos impresos.
- El problema consiste en minimizar la suma de todos los pesos de los arcos que inter-conectan todos los nodos de un grafo no dirigido.
- Hay dos algoritmos que resuelven este problema: Algoritmo de Kruskal y algoritmo de Prim (parecido al de Dijkstra - por verse).
- Ambos algoritmos corren en tiempo  $O(E \lg V)$ . Si se usa un heap especial (de Fibonacci) el algoritmo de Prim puede correr en  $O(E + V \lg V)$  lo cual presenta ventajas cuando  $|V| \ll |E|$
- Ambos algoritmos son ejemplos de la heurística de optimización llamada “greedy” (avaro, acaparador)

# Ejemplo de árbol de expansión de mínimo peso



# Una estrategia de avance



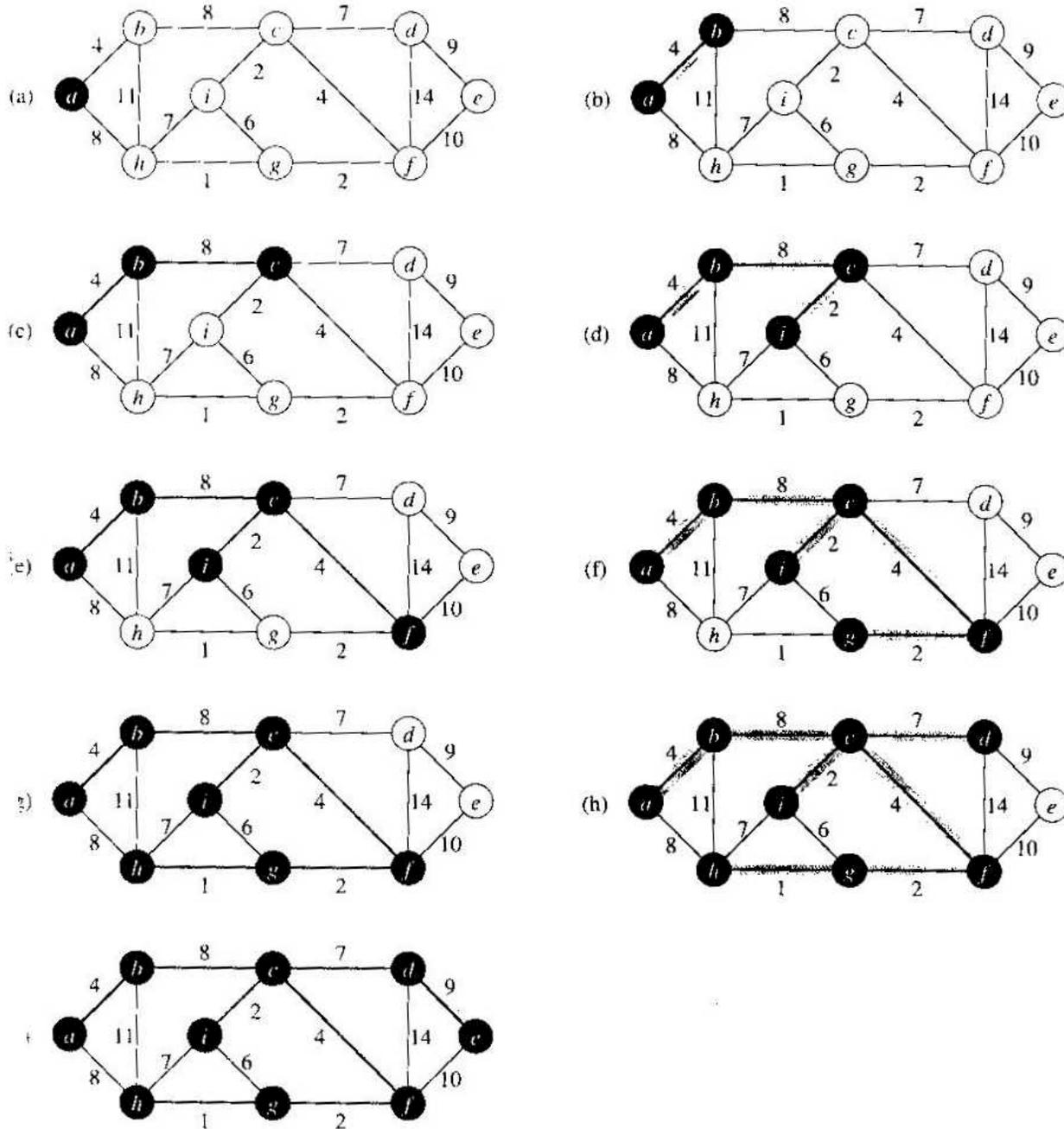
# Algoritmo Genérico

- La idea es ir haciendo crecer el número de nodos que pertenecen al árbol de peso mínimo.
- Debemos ir buscando nodos y arcos que puedan ser agregados y satisfagan la propiedad de mantener mínimo peso.
- `Generic-MST(G, w) /* w es la función de peso */`  
`A = { };`  
`while( A no forma un “spanning Tree” )`  
    `Encontrar un arco (u,v) que es seguro para A;`  
    `A = A + { (u,v) };`  
`return A;`

# Algoritmo de Prim (1957 (Jarník 1930))

- MST-PRIM( $G, w, r$ ) /\*  $G$  es el grafo,  $w$  es la función de peso, y  $r$  es el nodo por el cual empezamos (puede ser cualquiera del grafo) \*/  
   $Q = V[G]$ ; /\* Cola de prioridad con vértices fuera del árbol \*/  
  for (cada  $u$  en  $Q$ )  
     $key[u] = \text{infinito}$ ; /\*  $key$  es el peso mínimo para conectar un nodo al árbol \*/  
  
   $key[r] = 0$ ; /\* raíz del árbol \*/  
   $p[r] = \text{NIL}$ ;  
  while ( $Q \neq \{\}$ )  
     $u = \text{Extract\_Min}(Q)$ ;  
    for (cada  $v$  en  $\text{Adj}[u]$ )  
      if ( $v$  está en  $Q$  &&  $w(u,v) < key[v]$ )  
         $p[v] = u$ ;  
         $key[v] = w(u,v)$ ;

# Ejemplo del algoritmo de Prim



## Comentarios sobre algoritmo de Prim

- La eficiencia de este algoritmo depende de cómo se implemente la cola de prioridad  $Q$ .
- Si se implementa con un heap binario se obtiene que ese algoritmo corre en tiempo  $O(V \lg V + E \lg V) = O(E \lg V)$
- Si se usa un heap Fibonacci (no visto en el curso) el tiempo es  $O(E+V \lg V)$ , lo cual es una mejora cuando  $|V| \ll |E|$

# Algoritmo de Kruskal (1956)

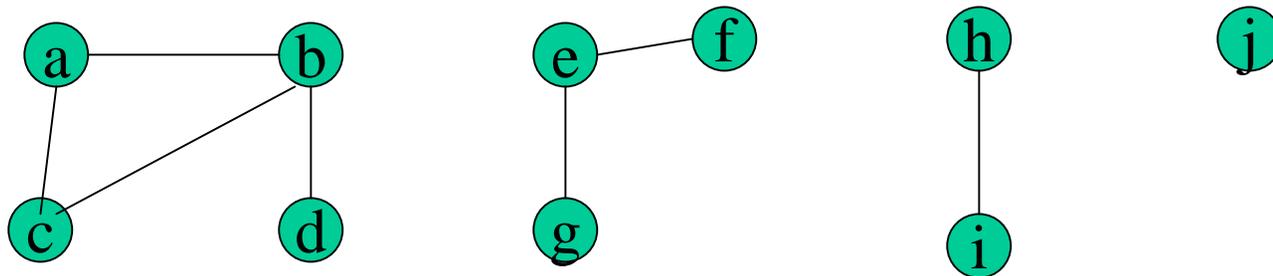
## Aspecto previo: Conjuntos disjuntos

- El algoritmo de Kruskal queda mejor definido si utilizamos conjuntos en su descripción. Por ello veremos la definición de un tipo de datos para conjuntos disjuntos.
- Consideremos una colección ,  $S$ , de conjuntos disjuntos  $S = \{S_1, S_2, S_3, \dots, S_k\}$ .
- Cada conjunto será representado por un representante, el cual es un elemento cualquiera del conjunto.
- Deseamos disponer de las siguientes operaciones:
  - Make\_Set(x): crea un nuevo conjunto cuyo único elemento es apuntado por x (es así el representante).
  - Union(x, y): Une a los conjuntos dinámicos que contienen a x e y en un nuevo conjunto. Como la colección de conjuntos es disjunta, esto destruye los conjuntos originales.
  - Find\_Set(x): retorna un puntero al representante del conjunto que contiene x.

# Aplicación de Conjuntos disjuntos: Obtención de las componentes conexas en grafos no dirigidos

- `Connected_Components(G)`  
for (cada vertice  $v$  en  $V[G]$ )  
    `Make_Set(v);`  
for (cada arco  $(u,v)$  en  $E[G]$ )  
    `Union(u,v);`

- Ejemplo:



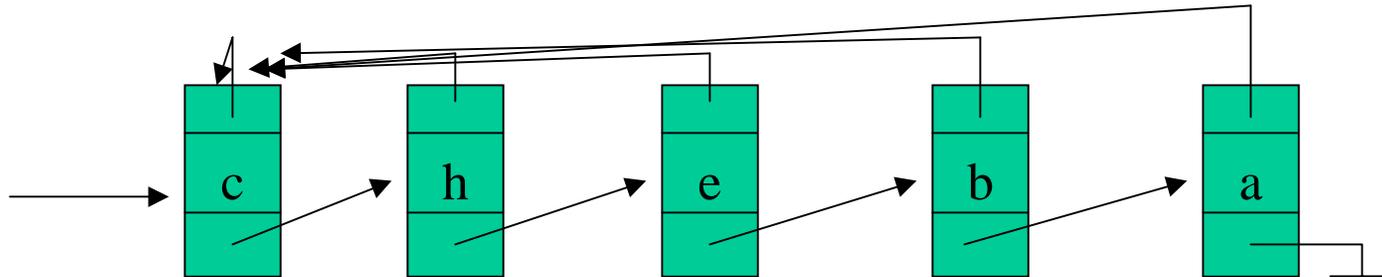
- Considerar que los arcos se procesan en el orden:  $(b,d)$ ;  $(e,g)$ ;  $(a,c)$ ;  $(h,i)$ ;  $(a,b)$ ;  $(e,f)$ ;  $(b,c)$

## Posible implementación de Conjuntos disjuntos usando listas enlazadas

- Se puede tomar como base las listas simplemente enlazadas, e incorporando en cada nodo un puntero al primer nodo.
- La lista se crea con un elemento.
- No hay inserción y eliminación.
- La unión es juntar ambas listas.
- Find retorna el puntero al primer nodo.
- ```
typedef struct disjoint_set_node {  
    struct disjoint_set_node * representante;  
    struct disjoint_set_node * next;  
    elementType element;  
} DISJOINT_SET_NODE;
```

# Visualización gráfica del conjunto

- ```
typedef struct disjoint_set_node {  
    struct disjoint_set_node * representante;  
    struct disjoint_set_node * next;  
    elementType element;  
} DISJOINT_SET_NODE;
```

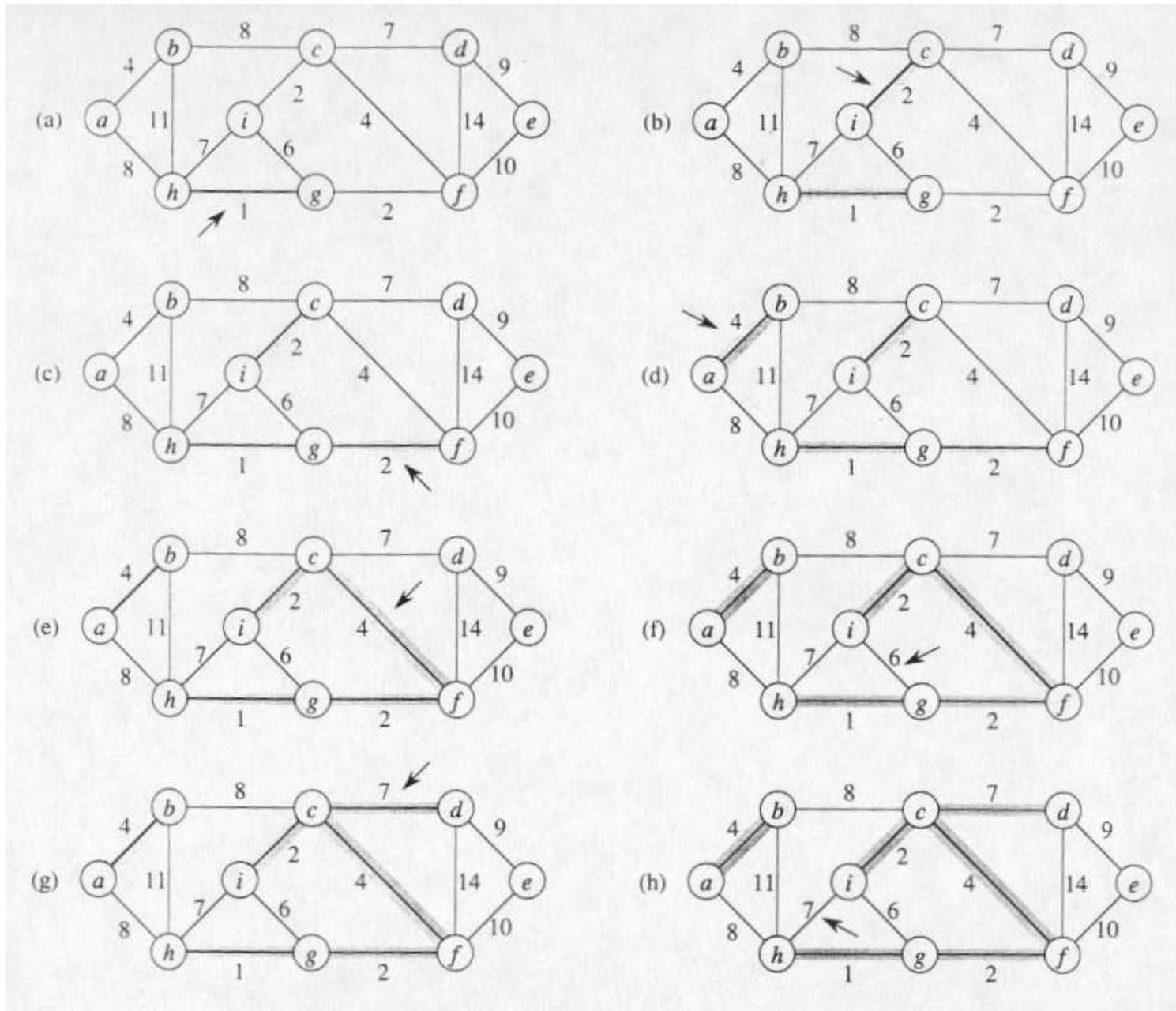


- Las operaciones `Make_Set`, `Find_Set`, y `Union`, pueden ser implementadas en forma mas o menos directa.

## Algoritmo de Kruskal (1956)

- MST\_Kruskal (G,w) {  
    A = {};  
    for (cada vertice v en V[G] )  
        Make\_Set(v);  
    Ordenar los arcos de E según peso w no decreciente;  
    for ( cada arco (u,v) en E, en orden no decreciente de peso)  
        if ( Find\_Set(u) != Find\_Set(v) ) {  
            A = A  $\cup$  {(u,v)};  
            Union(u,v);  
        }  
}

# Algoritmo de Kruskal :Ejemplo



# Algoritmo de Kruskal :Ejemplo (continuación)

