

Single-Source Shortest Paths

“Camino más corto desde/a una fuente”

Agustín J. González

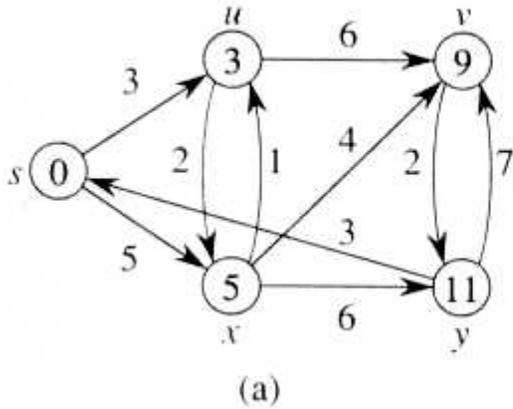
ELO320: Estructura de Datos y
Algoritmos

1.er. Sem. 2002

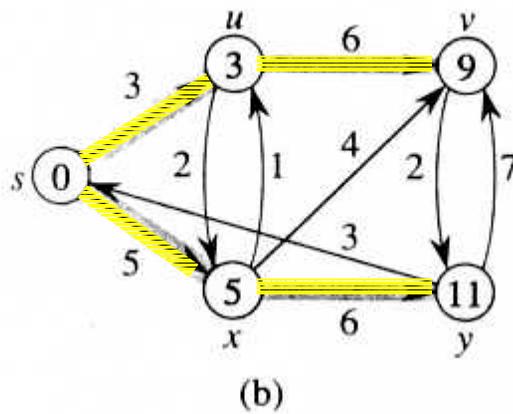
Introducción

- Un estudiante quiere buscar el camino más corto que le permita llegar desde su casa a la de la polola (pololo) pasando sólo por avenidas (para hacerlo doble sentido).
- Un computador debe determinar la ruta más conveniente para un paquete hacia su destino.
- Se trata entonces de buscar la ruta más “económica” para ir desde un nodo a cada uno de los otros. Se trata de buscar las rutas de menor costo a cada uno de los nodos.
- El algoritmo breadth-first search obtiene la ruta más corta en grafos sin peso, en el cual cada arco se puede considerar de peso unitario.
- Variantes:
 - Camino más corto a un destino único
 - Camino más corto entre dos nodos cualquiera.

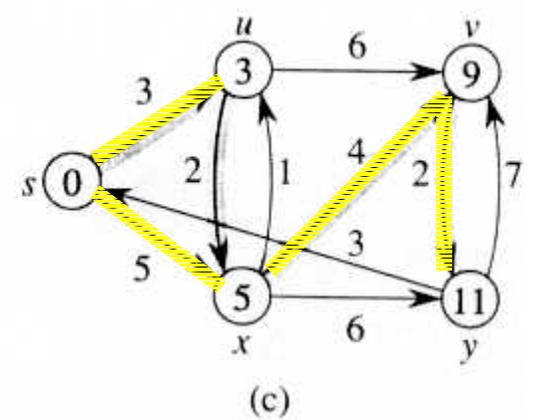
Ejemplos de Rutas más cortas desde una fuente



Grafo original



Una solución



Otra solución

Observaciones

- Lema: Subcaminos del camino más corto son caminos más cortos.
 Dado un grado dirigido con peso $G=(V,E)$, sea $p = \langle v_1, v_2, v_3, \dots, v_k \rangle$ el camino más corto desde v_1 a v_k , para $1 \leq i \leq j \leq k$ sea $p_{ij} = \langle v_i, v_{i+1}, \dots, v_j \rangle$ el subcamino de p desde el vertice v_i al v_j . Entonces p_{ij} es un camino más corto para ir de v_i a v_j .

- “Relajación” a través de un arco:

Sea $d[v]$ la estimación para la distancia más cortas desde el nodo fuente.

Al estudiar e arco (u,v) podemos mejorar la estimación dependiendo si la ruta vía u es mejor. Esta operación es conocida como “Relajar”. El algoritmo es:

```

Relax (u,v, w){
    if (d[v] > d[u] + w(u,v) ){
        d[v] = d[u] + w(u,v);
        p[v] = u;
    }
}
    
```

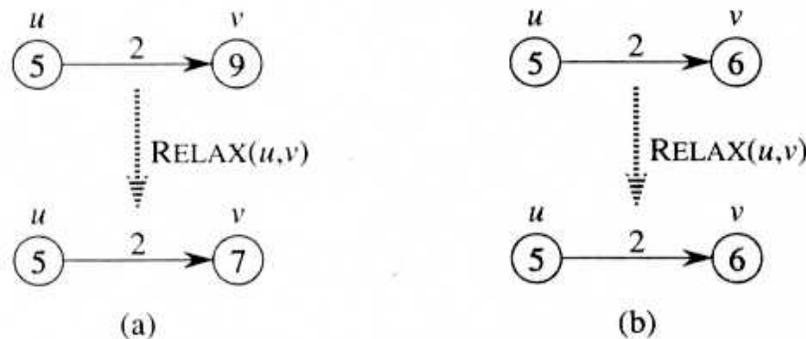


Figure 25.3 Relaxation of an edge (u, v) . The shortest-path estimate of each vertex is shown within the vertex. (a) Because $d[v] > d[u] + w(u, v)$ prior to relaxation, the value of $d[v]$ decreases. (b) Here, $d[v] \leq d[u] + w(u, v)$ before the relaxation step, so $d[v]$ is unchanged by relaxation.

Algoritmo de Dijkstra

- Se supone que todos los arcos tienen peso no negativo. ¿Qué pasa si hay pesos negativos?
- Dijkstra(G, w, s) {
 for (cada vértice v en V[G]) {
 d [v] = infinito; /* -"MAX_INT" por ejemplo*/
 p [v] = NIL;
 }
 d [s] = 0;
 S = { }; /* S Contiene el arreglo de los nodos cuyo camino más corto ya ha sido encontrado */
 Q = V [G];
 while (Q != { }) {
 u = Extract_Min(Q);
 S = S \cup {u};
 for (cada vértice v en adj[u])
 Relax(u,v, w);
 }
}
- El tiempo de ejecución depende de la implementación de la cola de prioridad. Si se usara un arreglo lineal, Extract_Min toma $O(V)$ con lo cual el algoritmo toma $O(V^2 + E) = O(V^2)$.
Si se usa un heap binario Extract_Min toma $O(\lg V)$ con lo cual se reduce el tiempo total a $O(E \lg V)$.

Ejemplo de ejecución del algoritmo de Dijkstra:

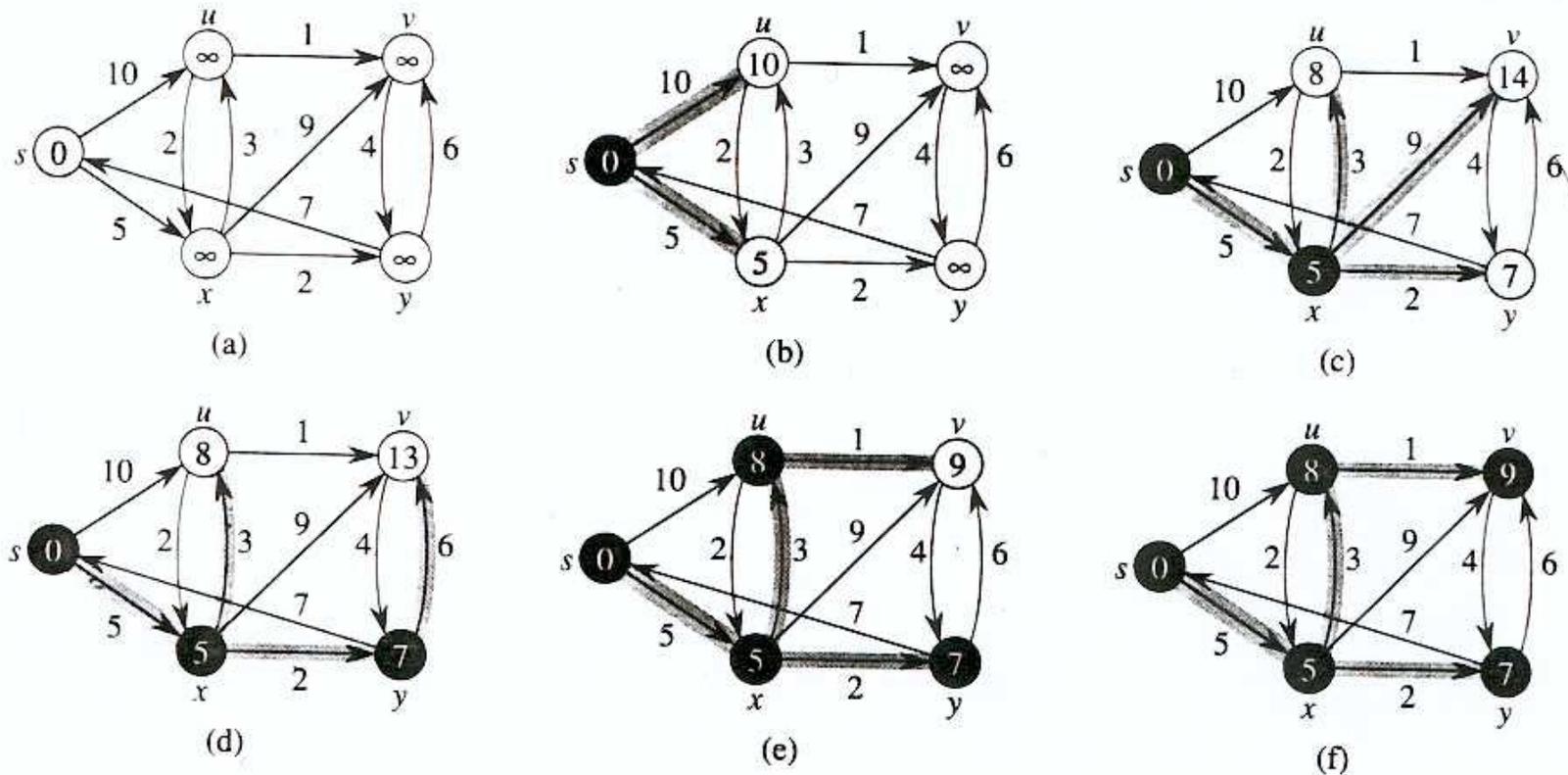


Figure 25.5 The execution of Dijkstra's algorithm. The source is the leftmost vertex. The shortest-path estimates are shown within the vertices, and shaded edges indicate predecessor values: if edge (u, v) is shaded, then $\pi[v] = u$. Black vertices are in the set S , and white vertices are in the priority queue $Q = V - S$. (a) The situation just before the first iteration of the **while** loop of lines 4–8. The shaded vertex has the minimum d value and is chosen as vertex u in line 5. (b)–(f) The situation after each successive iteration of the **while** loop. The shaded vertex in each part is chosen as vertex u in line 5 of the next iteration. The d and π values shown in part (f) are the final values.

Algoritmo de Bellman-Ford

- Se trata de resolver el mismo problema en el caso de pesos negativos y positivos.

```
Int Belman-Ford(G, w, s) {  
    for (cada vértice v en V[G] ) {  
        d [v] = infinito; /* -"MAX_INT" por ejemplo*/  
        p [v] = NIL;  
    }  
    d [s] = 0;  
    for (i=1 to |V [G]| -1 )  
        for (cada arco (u,v) en E[G] )  
            Relax(u,v,w);  
    for ( cada arco (u,v) en E[G] )  
        if(d [v] > d [u]+w(u,v))  
            return 0; /* False; no existe camino mínimo */  
    return 1;  
}
```

- El tiempo de ejecución es $O(EV)$.

Ejemplo: Algoritmo de Bellman-Ford

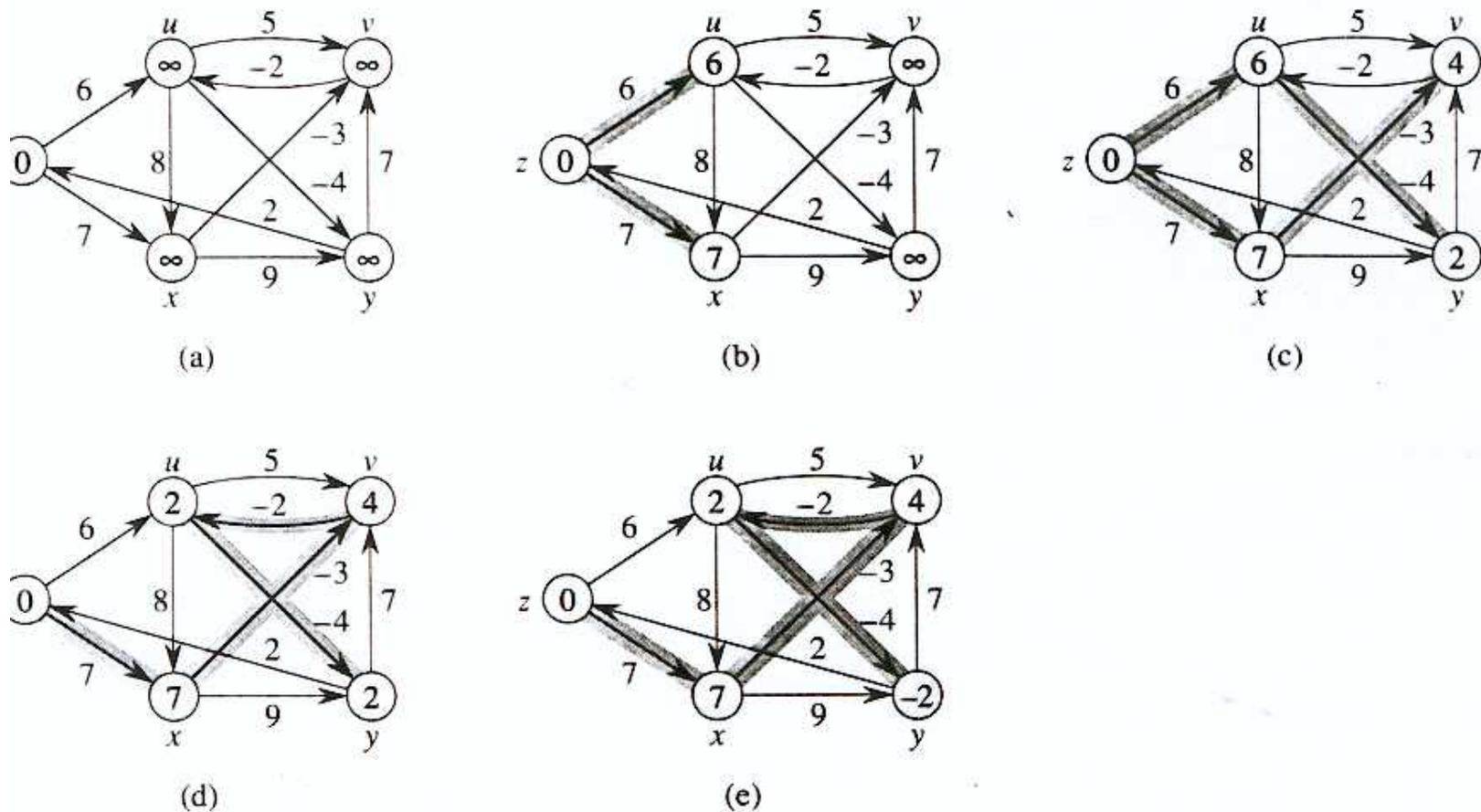


Figure 25.7 The execution of the Bellman-Ford algorithm. The source is vertex z . The d values are shown within the vertices, and shaded edges indicate the π values. In this particular example, each pass relaxes the edges in lexicographic order: $(u, v), (u, x), (u, y), (v, u), (x, v), (x, y), (y, v), (y, z), (z, u), (z, x)$. (a) The situation just before the first pass over the edges. (b)–(e) The situation after each successive pass over the edges. The d and π values in part (e) are the final values. The Bellman-Ford algorithm returns TRUE in this example.