

# Single-Source Shortest Paths

“Camino más corto desde/a una fuente”

Agustín J. González

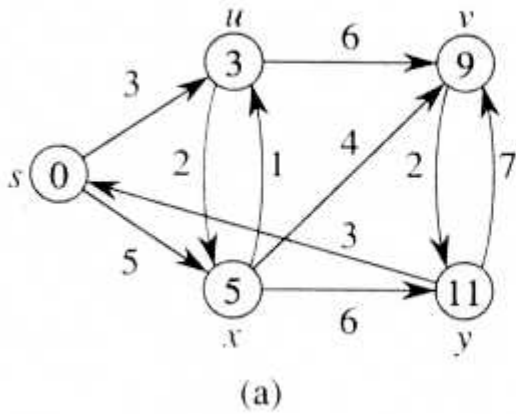
ELO320: Estructura de Datos y  
Algoritmos

1.er. Sem. 2002

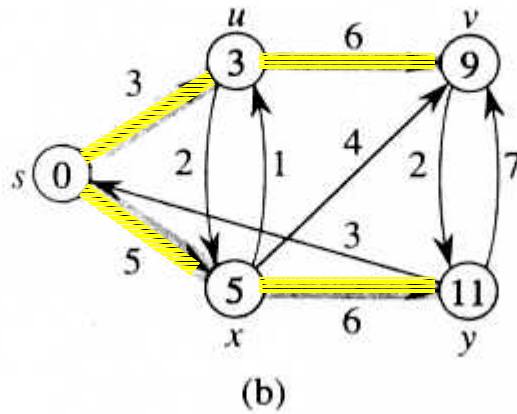
# Introducción

- Un estudiante quiere buscar el camino más corto que le permita llegar desde su casa a la de la polola (pololo) pasando sólo por avenidas (para hacerlo doble sentido).
- Un computador debe determinar la ruta más conveniente para un paquete hacia su destino.
- Se trata entonces de buscar la ruta más “económica” para ir desde un nodo a cada uno de los otros. Se trata de buscar las rutas de menor costo a cada uno de los nodos.
- El algoritmo breadth-first search obtiene la ruta más corta en grafos sin peso, en el cual cada arco se puede considerar de peso unitario.
- Variantes:
  - Camino más corto a un destino único
  - Camino más corto entre dos nodos cualquiera.

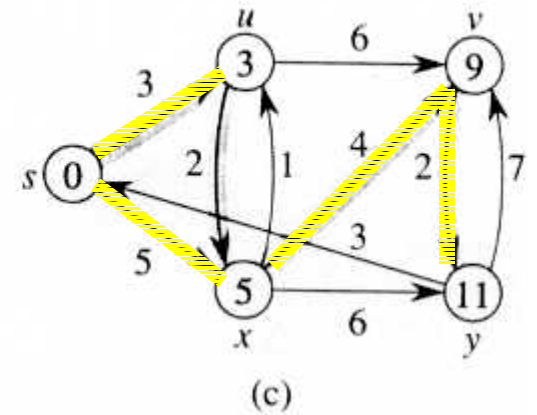
# Ejemplos de Rutas más cortas desde una fuente



Grafo original



Una solución



Otra solución

# Observaciones

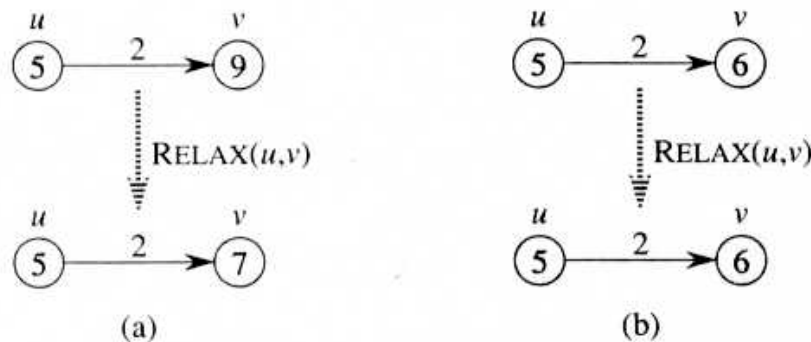
- Lema: Subcaminos del camino más corto son caminos más cortos.  
 Dado un grado dirigido con peso  $G=(V,E)$ , sea  $p = \langle v_1, v_2, v_3, \dots, v_k \rangle$  el camino más corto desde  $v_1$  a  $v_k$ , para  $1 \leq i \leq j \leq k$  sea  $p_{ij} = \langle v_i, v_{i+1}, \dots, v_j \rangle$  el subcamino de  $p$  desde el vertice  $v_i$  al  $v_j$ . Entonces  $p_{ij}$  es un camino más corto para ir de  $v_i$  a  $v_j$ .

- “Relajación” a través de un arco:

Sea  $d[v]$  la estimación para la distancia más cortas desde el nodo fuente.

Al estudiar e arco  $(u,v)$  podemos mejorar la estimación dependiendo si la ruta vía  $u$  es mejor. Esta operación es conocida como “Relajar”. El algoritmo es:

```
Relax (u,v, w){
    if (d[v] > d[u] + w(u,v) ){
        d[v] = d[u] + w(u,v);
        p[v] = u;
    }
}
```

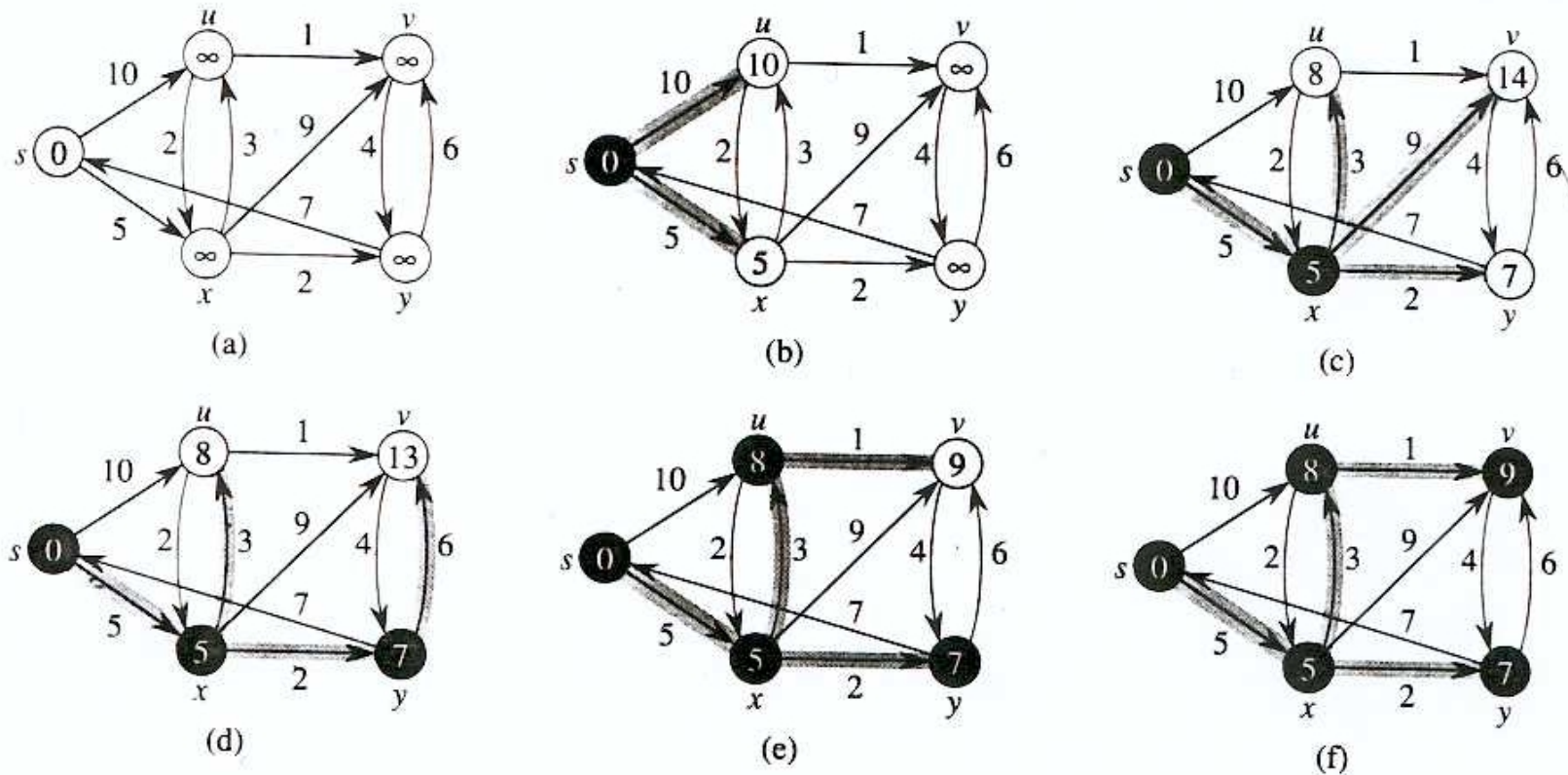


**Figure 25.3** Relaxation of an edge  $(u, v)$ . The shortest-path estimate of each vertex is shown within the vertex. (a) Because  $d[v] > d[u] + w(u, v)$  prior to relaxation, the value of  $d[v]$  decreases. (b) Here,  $d[v] \leq d[u] + w(u, v)$  before the relaxation step, so  $d[v]$  is unchanged by relaxation.

# Algoritmo de Dijkstra

- Se supone que todos los arcos tienen peso no negativo. ¿Qué pasa si hay pesos negativos?
- Dijkstra(G, w, s) {  
    for (cada vértice v en V[G] ) {  
        d [v] = infinito; /\* -"MAX\_INT" por ejemplo\*/  
        p [v] = NIL;  
    }  
    d [s] = 0;  
    S = { }; /\* S Contiene el arreglo de los nodos cuyo camino más corto ya ha sido encontrado \*/  
    Q = V [G];  
    while (Q != { }) {  
        u = Extract\_Min(Q);  
        S = S ∪ {u};  
        for ( cada vértice v en adj[u] )  
            Relax(u,v, w);  
    }  
}
- El tiempo de ejecución depende de la implementación de la cola de prioridad. Si se usara un arreglo lineal, Extract\_Min toma  $O(V)$  con lo cual el algoritmo toma  $O(V^2 + E) = O(V^2)$ .  
Si se usa un heap binario Extract\_Min toma  $O(\lg V)$  con lo cual se reduce el tiempo total a  $O(E \lg V)$ .

# Ejemplo de ejecución del algoritmo de Dijkstra:



**Figure 25.5** The execution of Dijkstra's algorithm. The source is the leftmost vertex. The shortest-path estimates are shown within the vertices, and shaded edges indicate predecessor values: if edge  $(u, v)$  is shaded, then  $\pi[v] = u$ . Black vertices are in the set  $S$ , and white vertices are in the priority queue  $Q = V - S$ . (a) The situation just before the first iteration of the **while** loop of lines 4–8. The shaded vertex has the minimum  $d$  value and is chosen as vertex  $u$  in line 5. (b)–(f) The situation after each successive iteration of the **while** loop. The shaded vertex in each part is chosen as vertex  $u$  in line 5 of the next iteration. The  $d$  and  $\pi$  values shown in part (f) are the final values.

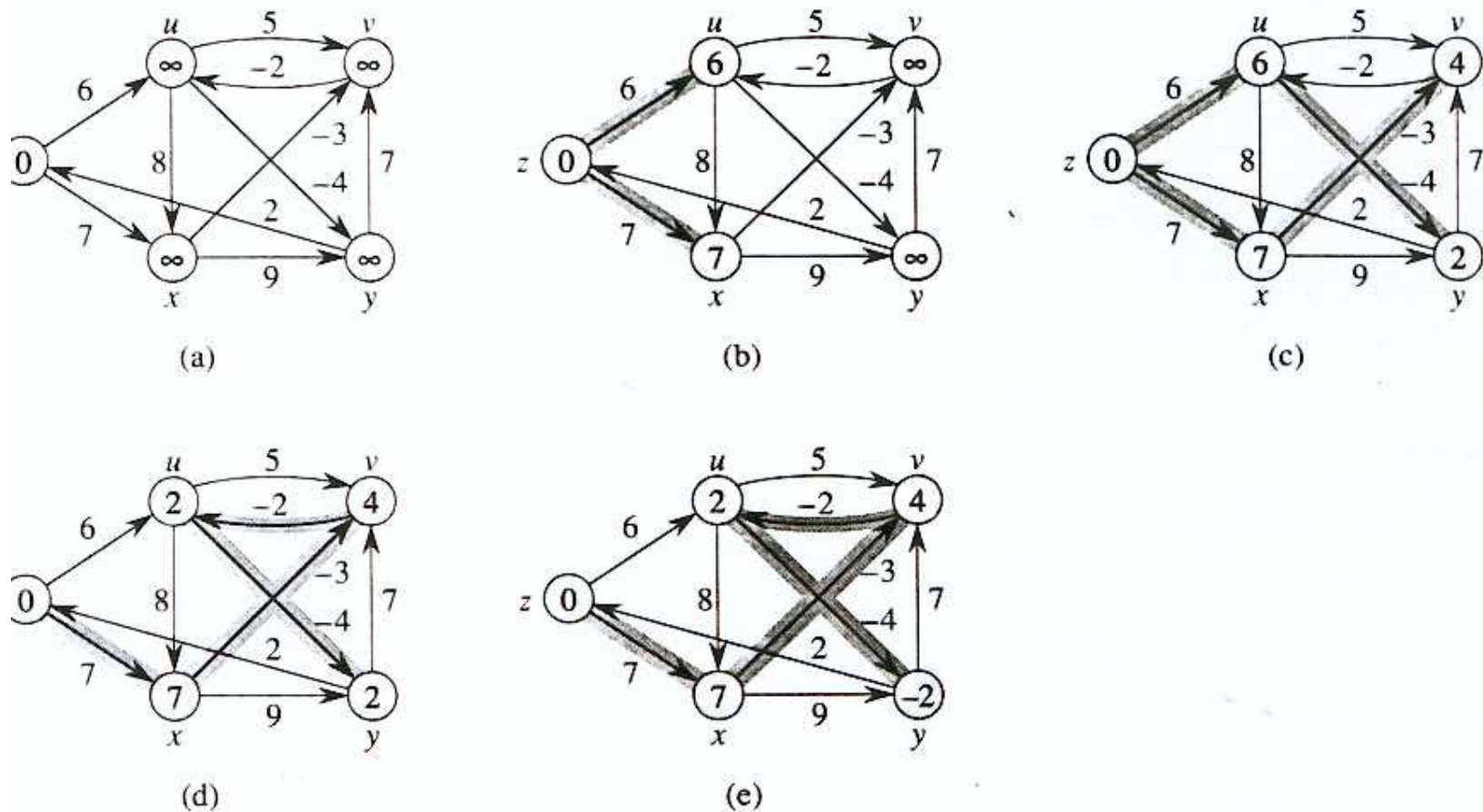
# Algoritmo de Bellman-Ford

- Se trata de resolver el mismo problema en el caso de pesos negativos y positivos.

```
Int Belman-Ford(G, w, s) {
    for (cada vértice v en V[G] ) {
        d [v] = infinito; /* -"MAX_INT" por ejemplo*/
        p [v] = NIL;
    }
    d [s] = 0;
    for (i=1 to |V [G]| -1 )
        for (cada arco (u,v) en E[G] )
            Relax(u,v,w);
    for ( cada arco (u,v) en E[G] )
        if(d [v] > d [u]+w(u,v))
            return 0; /* False; no existe camino mínimo */
    return 1;
}
```

- El tiempo de ejecución es  $O(EV)$ .

# Ejemplo: Algoritmo de Bellman-Ford



**Figure 25.7** The execution of the Bellman-Ford algorithm. The source is vertex  $z$ . The  $d$  values are shown within the vertices, and shaded edges indicate the  $\pi$  values. In this particular example, each pass relaxes the edges in lexicographic order:  $(u, v), (u, x), (u, y), (v, u), (x, v), (x, y), (y, v), (y, z), (z, u), (z, x)$ . (a) The situation just before the first pass over the edges. (b)–(e) The situation after each successive pass over the edges. The  $d$  and  $\pi$  values in part (e) are the final values. The Bellman-Ford algorithm returns TRUE in this example.