

# Solución

## ELO270 – S2 2015 – Control #5 – 23 de diciembre de 2015

**Problema 5.1 (10 puntos)** Considere una planta descrita por la función transferencia

$$G(s) = \frac{b_0}{(s+a_0)^3} \quad ; a_0 > 0, b_0 > 0$$

- (a) Si se aplica el método de oscilación de Ziegler & Nichols, determine la ganancia crítica  $K_c$  y el período  $P_c$  de la oscilación que se obtendría.
- (b) Verifique que el lazo de controlador obtenido usando un controlador PI sintonizado mediante el método de oscilación de Ziegler y Nichols ( $K_p = 0,45K_c$ ,  $T_i = P_c/1,2$ ) es internamente estable.

(a) Para determinar el período de oscilación sostenida puede usarse, por ejemplo, el arreglo de Routh

$$G(s) = \frac{b_0}{(s+a_0)^3} \quad C(s) = K_p \Rightarrow Acl(s) = (s+a_0)^3 + b_0 K_p = s^3 + 3a_0 s^2 + 3a_0^2 s + (a_0^3 + b_0 K_p)$$

Arreglo de Routh:

|       |                                |                   |
|-------|--------------------------------|-------------------|
| $s^3$ | 1                              | $3a_0^2$          |
| $s^2$ | $3a_0$                         | $a_0^3 + b_0 K_p$ |
| $s$   | $\frac{a_0^3 + b_0 K_p}{3a_0}$ | 0                 |
| 1     | $a_0^3 + b_0 K_p$              |                   |

Hay oscilación sostenida (polos de lazo cerrado imaginarios) cuando

$$r_{31} = 0$$

$$r_{31} = \frac{9a_0^3 - a_0^3 - b_0 K_p}{3a_0} = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{K_p = \frac{8a_0^3}{b_0} = K_c} \quad \text{ganancia crítica}$$

La frecuencia y período de oscilación se obtiene reemplazando en la segunda fila del arreglo de Routh que indica que el  $Acl$  es divisible por:

$$\left( 3a_0 s^2 + a_0^3 + b_0 \left( \frac{8a_0^3}{b_0} \right) \right) = 3a_0 (s^2 + 3a_0^2)$$

$$\Rightarrow \omega_c = \sqrt{3}a_0 \Rightarrow P_c = \frac{2\pi}{\omega_c} = \frac{2\pi}{\sqrt{3}a_0}$$

(b) El controlador PI sintonizado por Z&N es de la forma

$$C_{PI}(s) = K_p \left( 1 + \frac{1}{T_i s} \right) = 3,6 \frac{a_0^3}{b_0} \left( 1 + \frac{0,6 \sqrt{3} a_0}{2\pi} \frac{1}{s} \right)$$

El polinomio de lazo cerrado resultante es

$$\begin{aligned} Acl(s) &= A_0(s) L(s) + B_0(s) P(s) \\ &= (s+a_0)^3 s + \cancel{b_0} \frac{3,6 a_0^3}{\cancel{b_0}} \left( s + \frac{0,6 \sqrt{3} a_0}{\pi} \right) \\ &= s^4 + 3a_0 s^3 + 3a_0^2 s^2 + 4,6 a_0^3 s + \frac{2,16 \sqrt{3} a_0^4}{\pi} \end{aligned}$$

usando Routh nuevamente

|       |                                   |                                   |                                   |
|-------|-----------------------------------|-----------------------------------|-----------------------------------|
| $s^4$ | 1                                 | $3a_0^2$                          | $\frac{2,16 \sqrt{3} a_0^4}{\pi}$ |
| $s^3$ | $3a_0$                            | $4,6 a_0^3$                       | 0                                 |
| $s^2$ | $\frac{4,4 a_0^2}{3}$             | $\frac{2,16 \sqrt{3} a_0^4}{\pi}$ | 0                                 |
| $s$   | $g_{41}$                          | 0                                 |                                   |
| 1     | $\frac{2,16 \sqrt{3} a_0^4}{\pi}$ |                                   |                                   |

$$\text{en que } g_{41} = 4,6 a_0^3 - \frac{3 \cdot 2,16 \sqrt{3} a_0^4}{\pi} \cdot \frac{3}{4,4 a_0^2}$$

$$= a_0^3 \left( 4,6 - \frac{19,44 \sqrt{3}}{4,4 \pi} \right)$$

$$\approx a_0^3 \left( 4,6 - \frac{20 \cdot 1,7}{4,5 \cdot 3} \right) = a_0^3 \left( 4,6 - \frac{34}{12,5} \right) > 0 \quad \checkmark$$

Por tanto el lazo es internamente estable.

# Solución

**Problema 5.2 (10 puntos)** Considere una planta con función de transferencia

$$G_o(s) = \frac{6}{(s+2)(s+3)}$$

Se sabe que existen perturbaciones de entrada en la banda de 3 a 5 [rad/s] y que el error de modelado es no despreciable para  $\omega > 10$  [rad/s]. Determine un controlador PID usando la información disponible.

Si existen perturbaciones de entrada para  $\omega \in [3, 5]$

$$\Rightarrow \text{ancho de banda del lazo} > 5 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

Si el error de modelado es no-despreciable para  $\omega > 10$

$$\Rightarrow \text{ancho de banda del lazo} < 10 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

Note que ambos requisitos son compatibles de satisfacer simultáneamente.

Un PID tiene la estructura

$$C_{PID}(s) = K_r \left( 1 + \frac{1}{T_i s} + \frac{T_d s}{T_d s + 1} \right) = \frac{p_2 s^2 + p_1 s + p_0}{s(s + l_0)}$$

El orden de la planta es  $m=2$  y  $r=1$  pues el PID tiene integración por tanto  $m_c = m - 1 + r = 2$  es exactamente el orden del PID y los polos de lazo cerrado pueden ser ASIGNADOS ARBITRARIAMENTE. La ecuación diferencial es

$$Acl(s) = A_e(s) L(s) + B_o(s) P(s)$$

$$(s^2 + 2 \cdot 0.35 \cdot 8 s + 8^2)(s^2 + 14s + 100) = (s+2)(s+3)(s)(s+l_0) + 6(p_2 s^2 + p_1 s + p_0)$$

$$= (s^2 + 5s + 6)(s^2 + l_0 s) + 6(p_2 s^2 + p_1 s + p_0)$$

$$s^4 + 26s^3 + (64 + 100 + 12 \cdot 14)s^2 + (1200 + 64 \cdot 14)s + 6400$$

$$s^4 + 26s^3 + 332s^2 + 896s + 6400 = s^4 + (5 + l_0)s^3 + (6 + 5l_0 + 6p_2)s^2 + (6l_0 + 6p_1)s + 6p_0$$

$$\Rightarrow l_0 = 21$$

$$p_2 = \frac{332 - 6 - 105}{6} = \frac{121}{6} \approx 20$$

$$p_0 \approx 1067$$

$$p_1 = \frac{896 - 126}{6} = \frac{770}{6} \approx 128$$