
ELO270 – S2 2018 – Control #6

Problema 6.1 *La figura muestra la respuesta a un escalón unitario en lazo abierto de una planta a controlar. Se sabe que existen perturbaciones de baja frecuencia con energía hasta aproximadamente 5 [rad/s]. Indique en detalle cómo diseñaría un controlador estabilizante tipo PID que tome en cuenta toda la información disponible.*

