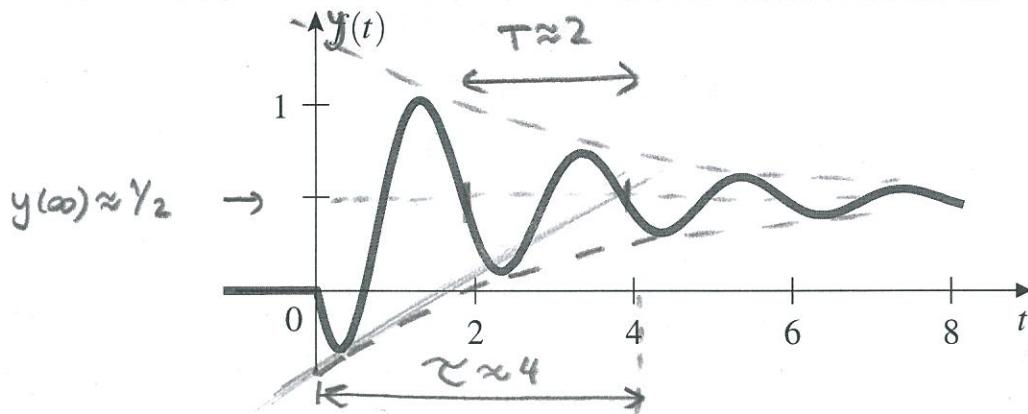


ELO270 – S2 2019 – Control #1

Responda SOLO UNO de los dos problemas propuestos. Indique claramente cuál responde.

Problema 1.1 La figura muestra la respuesta de un sistema lineal e invariante en el tiempo (SLIT) a un escalón unitario $\mu(t)$, con condiciones iniciales cero. En base al gráfico de la señal,

- Proponga una estructura para la función transferencia del sistema. (3p)
- Explique como obtener el valor de los parámetros de la función de transferencia propuesta. (2p)
- Grafique aproximadamente el diagrama de Bode de la función de transferencia propuesta (3p)
- En Matlab genere un script (*m-file*) que permita:
 - Definir un SLIT y graficar su respuesta a escalón unitario, tal que sea como la de la figura.
 - Graficar la respuesta a impulso unitario (o delta de Dirac), el diagrama de Bode y el mapa de polos y ceros del sistema.



(a). Del gráfico se aprecia que es un sistema de 2do orden con polos complejos conjugados pues hay una oscilación amortiguada en los medios naturales $p_{1,2} = -a \pm jb$

$$\Rightarrow e^{-at} \cos(bt)$$

• La ganancia a continuo es $y(\infty) = \frac{1}{2}$

• El undershoot inicial indica que hay un cero de fase no mínima

$$\Rightarrow H(s) = \frac{K(-s+c)}{(s+a-jb)(s+a+jb)} = \frac{K(-s+c)}{s^2 + 2\zeta\omega_m s + \omega_m^2}$$

(b) Del gráfico $\omega_m = \frac{2\pi}{T} \approx 3 \Rightarrow b \approx 3$ $2\zeta\omega_m = 2a \Rightarrow \zeta \approx 0.08 \approx 0.1$
 $\tau \approx \frac{2}{\zeta} \Rightarrow a = \frac{1}{\tau} \approx 0.25$ $y(\infty) = H(0) = \frac{Kc}{\omega_m^2} \approx \frac{1}{2}$

K se puede estimar a partir de la derivada de la respuesta a acelera en $t=0^+$

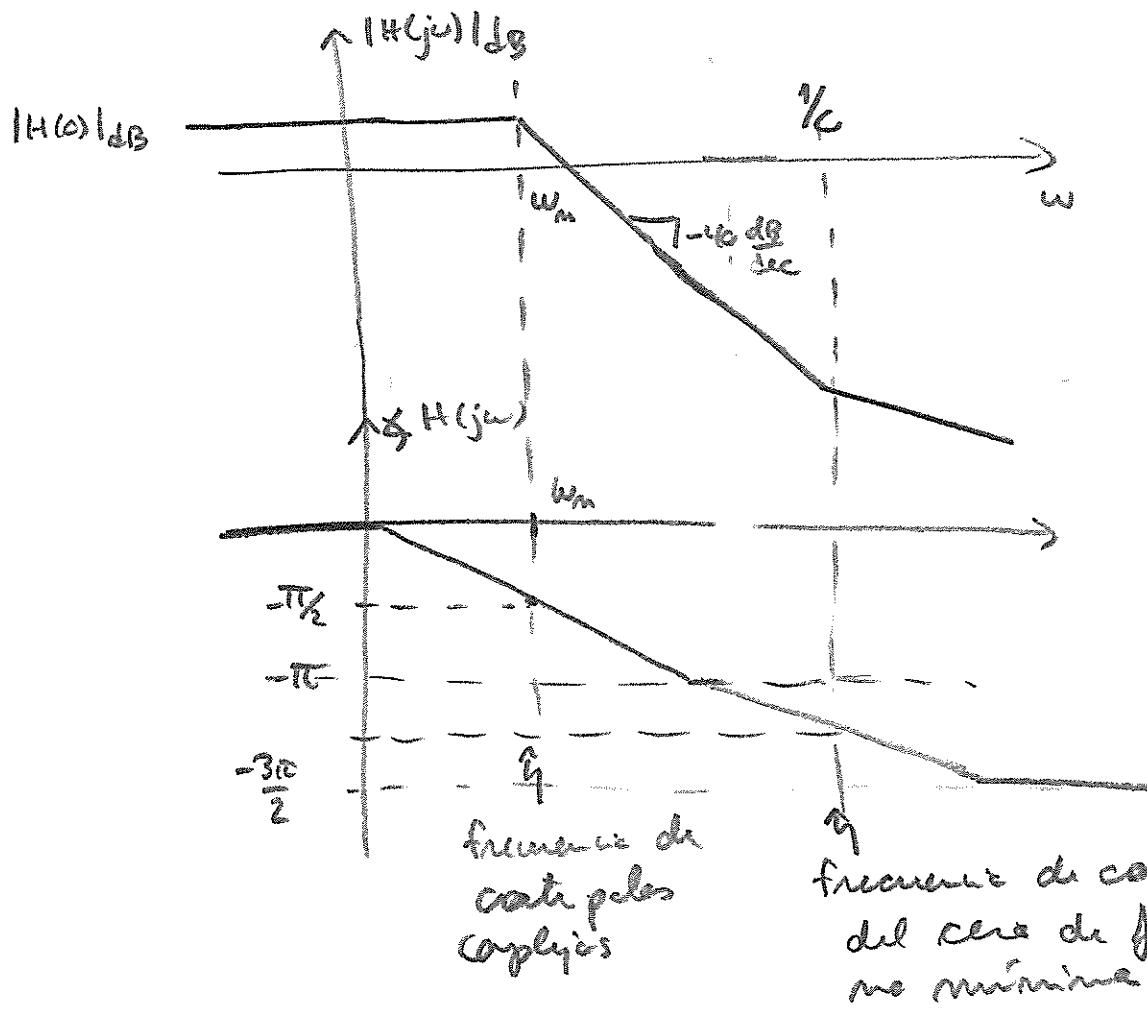
$$y'(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} s \left(s \frac{H(s)}{s} \right) = \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{K(-s^2 + cs)}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} = -K$$

$$\mathcal{L}\{y'(t)\}$$

... y por tanto $K \approx 10$ (aprox)

$$\Rightarrow C = \frac{y(\infty) \omega_n^2}{K} \approx \frac{V_2 \cdot 3^2}{10} \approx \frac{1}{2}$$

- (c) El sistema tiene :
- una ganancia constante
 - polos complejos conjugados
 - un cero de fase no nula



ELO270 – S2 2019 – Control #1

Responda SOLO UNO de los dos problemas propuestos. Indique claramente cuál responde.

Problema 1.2 Un sistema lineal e invariante en el tiempo (SLIT) con entrada $u(t)$ y salida $y(t)$ satisface la ecuación diferencial:

$$\frac{d^2y(t)}{dt^2} + \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = -\frac{du(t)}{dt} + 2u(t)$$

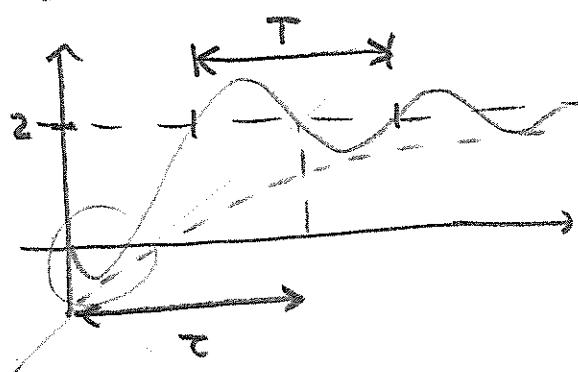
- (a) Determine los polos y ceros de su función transferencia. (2p)
- (b) Haga un grafico cualitativamente correcto de la respuesta del sistema a un escalón unitario $\mu(t)$ con condiciones iniciales cero. (3p)
- (c) Grafique aproximadamente el diagrama de Bode del sistema. (3p)
- (d) En Matlab genere un script (*m-file*) que permita:
- Definir el SLIT en base a su ecuación diferencial.
 - Graficar la respuesta a escalón unitario, su respuesta a impulso unitario (delta de Dirac), el diagrama de Bode y el mapa de polos y ceros del sistema.

(a) Aplicando T. Laplace con c.i. Cero $\Rightarrow \frac{Y(s)}{U(s)} \Big|_{c.i.=0} = \frac{-s+2}{s^2+s+1}$

2 polos $p_{1,2} = \frac{-1 \pm \sqrt{1-4}}{2} = -\frac{1}{2} \pm j \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow e^{-\frac{1}{2}t} \cos(\frac{\sqrt{3}}{2}t)$

1ero $C=2$

(b) $y(\infty) = H(0) = 2$



$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{\sqrt{3}/2}$$

$$\tau = 2$$

el cero es de fase mínima, por tanto provoca undershoot.

(c) Edim que para el problema 1.1,

```
% Control 1, EL0270, Semestre 2, 2019

%% Problema 1.1

% del grafico
y_inf=1/2;
tau=3; %tau=4; % iterando
T=2;
K=2; %K=10; % iterando

% parámetros de G
omega=2*pi/T;
c=y_inf*omega^2/K;
a=-1/tau;
b=omega;

% G
s=tf('s');
G=K*(-s+c)/((s-a+j*b)*(s-a-j*b));

% Gráfico respuesta a escalón
step(G,9)

% Otros gráficos
ltiview({'step','impulse','pzmap','bode'},G)

%% Problema 1.2

% G
s=tf('s');
G=(-s+2)/(s^2+s+1);

% Gráficos solicitados
ltiview({'step','impulse','pzmap','bode'},G)
```

Step Response

