
ELO270 – S2 2019 – Control #4 (online)

Problema 4.1 Considere una planta con modelo “verdadero”

$$G(s) = \frac{K(-0,5s + 1)}{s^2 + \omega_n s + \omega_n^2}$$

en que $0 < \omega_n < 1$ y $K > 0$.

(a) Grafique la respuesta a escalón unitario de la planta, con condiciones iniciales cero.

(b) En base a lo anterior, proponga un modelo **nominal** para la planta de la forma

$$G_o(s) = \frac{K_o e^{-s\tau_o}}{v_o s + 1}$$

(c) Grafique los diagramas de Bode de $G(s)$ y de $G_o(s)$ y estime para qué frecuencias se puede considerar que $|G_\Delta(j\omega)| \ll 1$.

(d) Si se elige un controlador de la forma

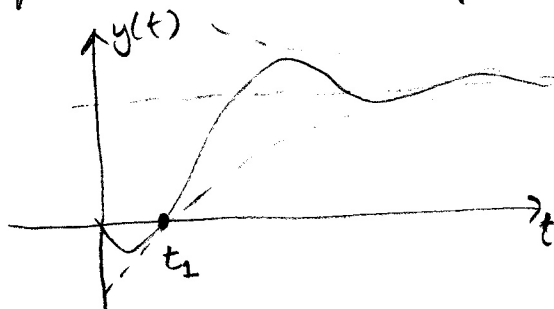
$$C(s) = \frac{K_p(v_o s + 1)}{s}$$

elija K_p de manera que, para el lazo **nominal**, el margen de ganancia $M_g \geq 3[\text{dB}]$ y que el margen de fase $M_\phi \geq \frac{\pi}{4}$.

(e) Determine si con el controlador anterior el lazo “verdadero” es o no internamente estable.

Solución:

a) la respuesta a escala de la planta es de la forma



i) $y(\infty) = \frac{K}{\omega_n^2} = G(0)$

ii) oscila pues hay un par de polos complejos conjugados (con $\frac{\zeta}{\omega_n} = \frac{1}{2}$)

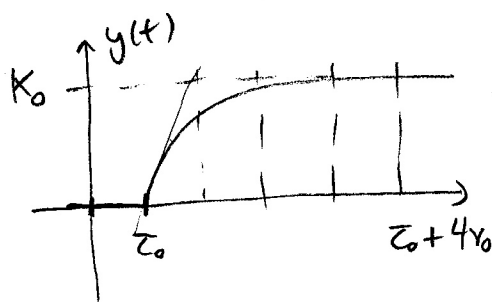
iii) tiene undershoot pues hay un cero de fase no mínimo (FNM) / o "cero inestable" en $s = 2$

b) Para ajustar un modelo

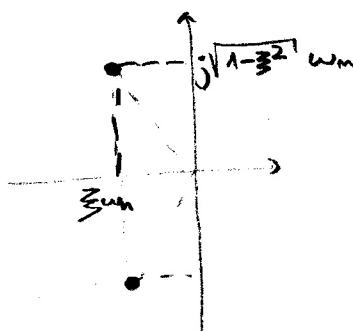
$$G_0(s) = \frac{K_0 e^{-\tau_0 s}}{V_0 s + 1}$$

tenemos que i) $K_0 = \frac{K}{\omega_n^2} = y(\infty)$

ii) V_0 se puede estimar usando la envolvente de la oscilación amortiguada de $G(s)$



$$e^{-\zeta \omega_n t} \rightarrow V_0 \approx \frac{1}{3\omega_n} \approx \frac{2}{\omega_n}$$



o bien directamente ancho de banda

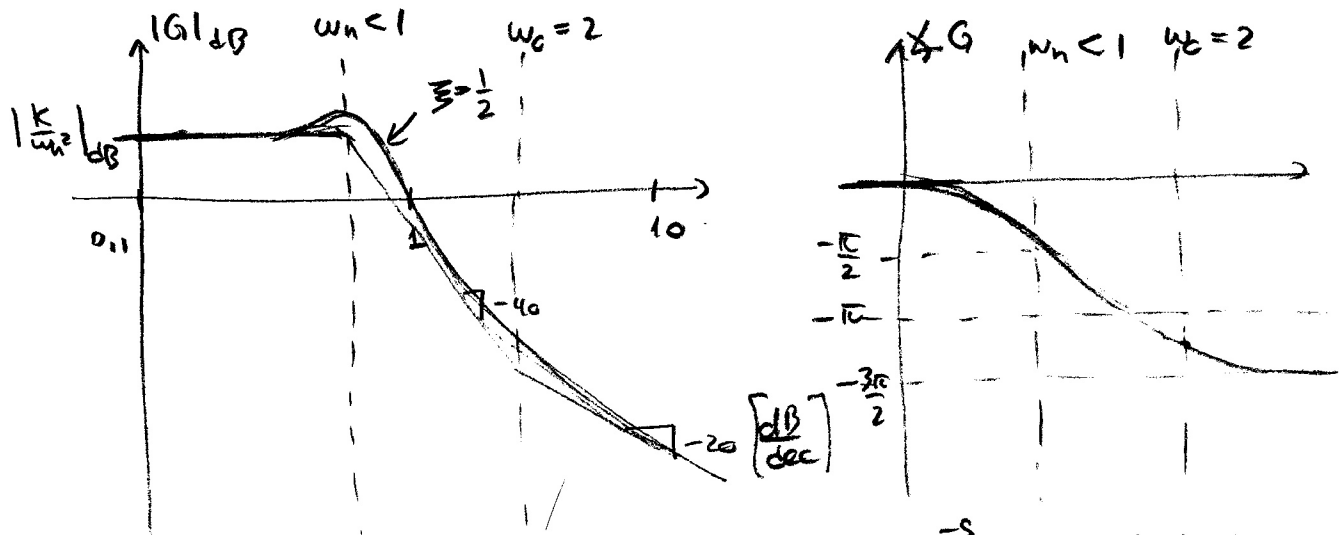
$$V_0 \approx \frac{1}{\omega_n}$$

iii) el retardo τ_0 se puede estimar, suponiendo que el cero de fase no mínimo corresponde a una aproximación de un retardo

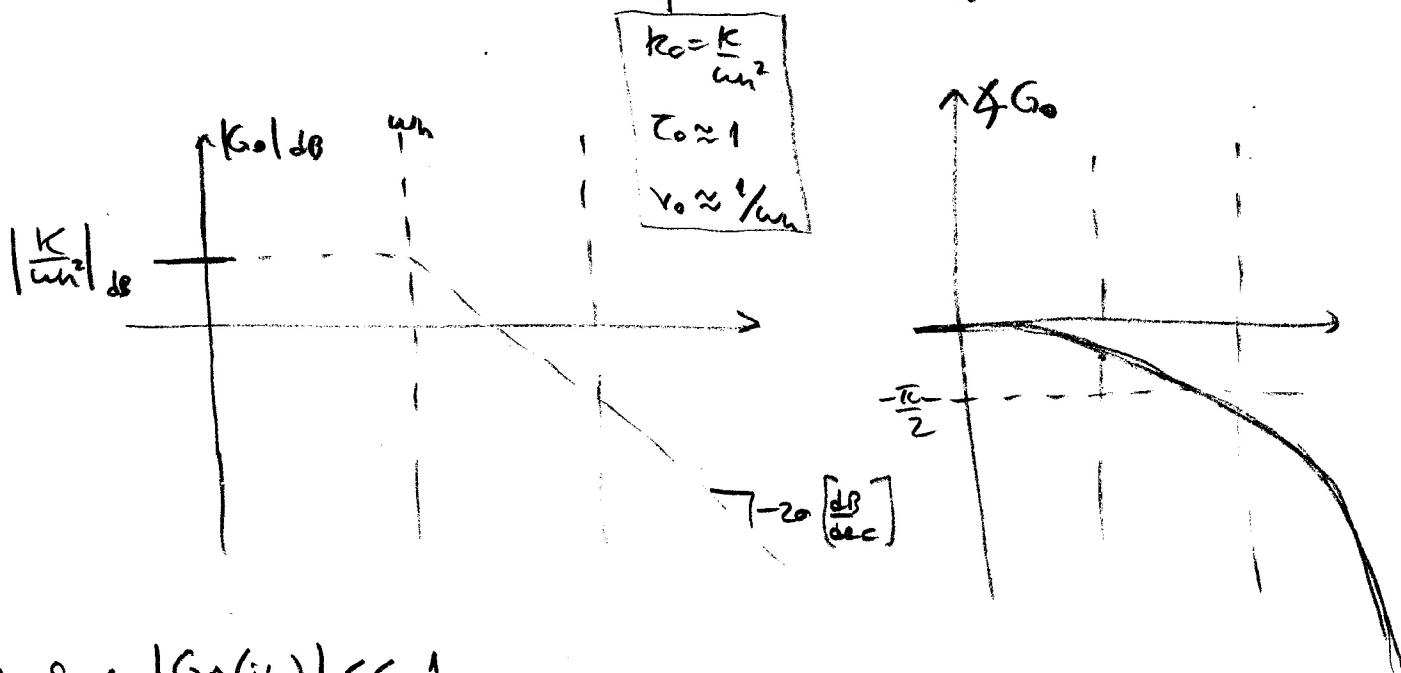
$$e^{-s\tau_0} \approx \frac{-\frac{\tau_0}{2}s + 1}{\frac{\tau_0}{2}s + 1} \Rightarrow \frac{\tau_0}{2} = \frac{1}{2} \Rightarrow \tau_0 \approx 1$$

* Alternativamente se podría buscar el punto $t = t_1$ de la respuesta de la planta "verdadera" ... $\tau_0 \approx 1$

c) Bode de $G(s) = \frac{K}{\omega_n^2} \frac{(-\frac{1}{2}s + 1)}{s^2 + \frac{1}{\omega_n}s + 1}$ $\zeta = 0.5$ $\omega_c = 2$
 $\zeta = 0.5$ $\omega_n < 1$



por su parte $G_0(s) = \frac{K_0 e^{-s\tau_0}}{s\omega_n + 1} = \frac{K}{\omega_n^2} \cdot \frac{e^{-s}}{s\omega_n + 1} \rightarrow$ efectos desde $\omega \approx 2$ (x Bode 1)

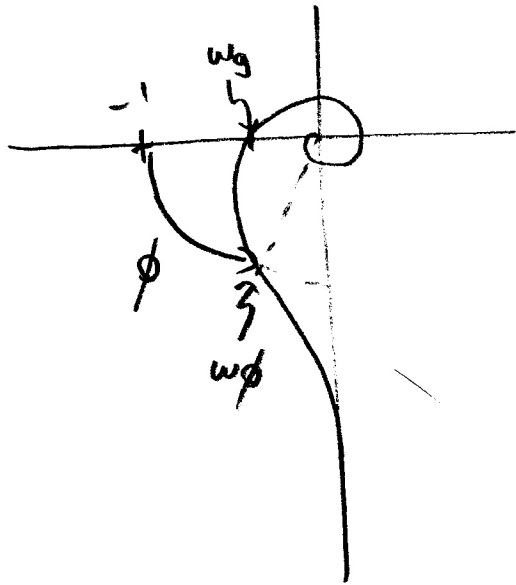


Para que $|G(s(j\omega))| \ll 1$

se requiere que $G(j\omega) \approx G_0(j\omega)$ (módulo y ángulo)
 $\Rightarrow |G(j\omega)| \approx |G_0(j\omega)|$
 y $\angle G(j\omega) \approx \angle G_0(j\omega)$

por tanto, de los diagramas de Bode, se puede estimar que eso sucede solo para $\omega \leq \omega_n$

$$(d) \quad \Sigma \quad C = \frac{K_p (v_0 s + 1)}{s} \Rightarrow G_o C = \frac{K_o K_p}{s} e^{-s\tau_o}$$



$$\underline{M_\phi} \quad |G_o C| = 1 \Leftrightarrow \left| \frac{K_o K_p}{j\omega} e^{-j\omega\tau_o} \right| = \frac{K_o K_p}{\omega_g} = 1 \Rightarrow \omega_g = \frac{1}{K_o K_p}$$

$$\Rightarrow \angle G_o C|_{\omega=\omega_g} = \left| \frac{K_o K_p}{j\omega_g} e^{-j\omega_g\tau_o} \right| = \left| \frac{1}{j} e^{-j \frac{\tau_o}{K_o K_p}} \right|$$

$$= -\frac{\pi}{2} - \frac{\tau_o}{K_o K_p}$$

$$-\pi + \phi = -\frac{\pi}{2} - \frac{\tau_o}{K_o K_p}$$

$$\Rightarrow M_\phi = \phi = \frac{\pi}{2} - \frac{\tau_o}{K_o K_p}$$

$$\underline{M_g} \quad \angle |G_o C| = -\pi \Leftrightarrow \angle G_o C = \angle \left(\frac{K_o K_p}{j\omega} e^{-j\omega\tau_o} \right)$$

$$= \angle \left(\frac{K_o K_p}{j\omega} \right) + \angle \left(e^{-j\omega\tau_o} \right)$$

$$= -\frac{\pi}{2} - \omega\tau_o = -\pi$$

$$\Rightarrow \omega_\phi = \frac{\pi}{2} \frac{1}{\tau_o}$$

$$\Rightarrow |G_o C|_{\omega=\omega_\phi} = \left| \frac{K_o K_p}{j\omega_\phi} e^{-j\omega_\phi\tau_o} \right| = \frac{K_o K_p}{\omega_\phi} = \frac{2\tau_o K_o K_p}{\pi}$$

$$\Rightarrow M_g = -20 \log \left(\frac{2\tau_o K_o K_p}{\pi} \right)$$

$$\Rightarrow M_g \geq 3 \text{ dB} \Leftrightarrow \frac{2\tau_0 k_o k_p}{\pi} \leq 0.7 \left(\approx \frac{\sqrt{2}}{2} \right)$$

$$k_p \leq \frac{0.7 \cdot \pi}{2} \quad \frac{1}{\tau_0 k_0} \approx \frac{1}{\tau_0 k_0}$$

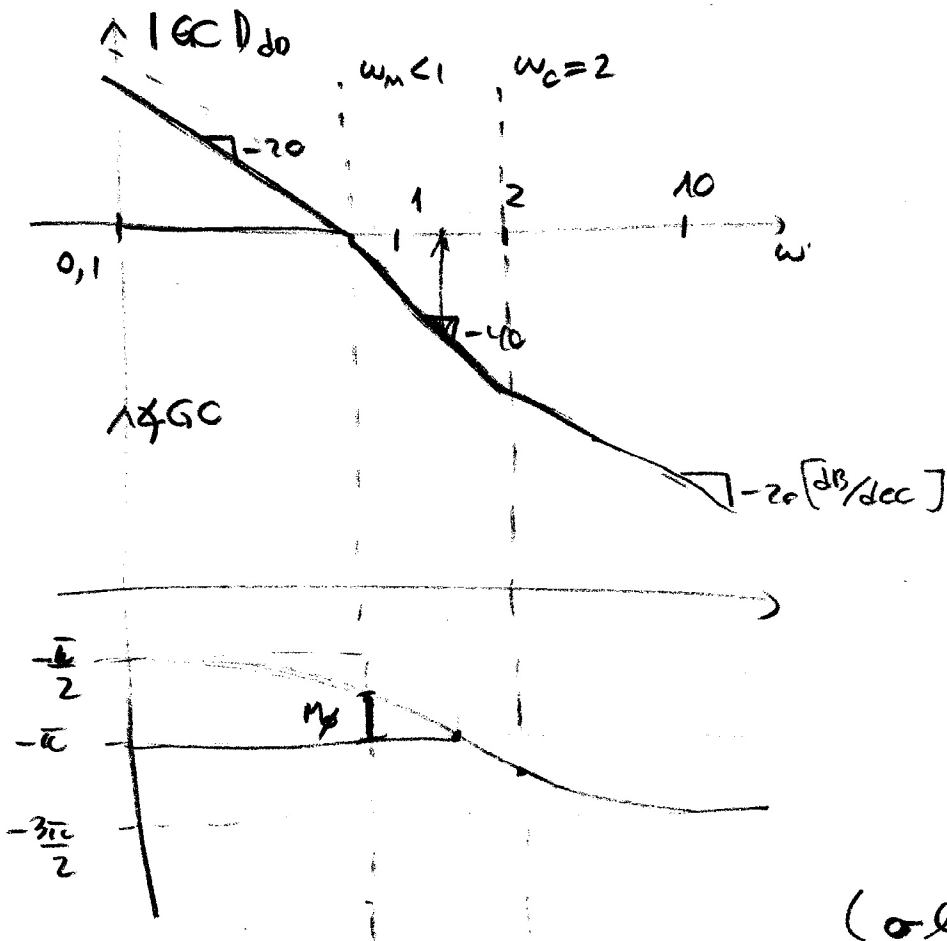
$$M\phi \geq \frac{\pi}{4} \Leftrightarrow \frac{\pi}{2} - \frac{\tau_0}{\kappa_0 \kappa_p} \leq \frac{\pi}{4}$$

$$\Rightarrow \kappa_p \leq \frac{4}{\pi} \frac{\kappa_0}{\tau_0} \approx 0.75 \frac{1}{\tau_0 \kappa_0}$$

Si usamos $\left\{ \begin{array}{l} K_0 = \frac{K}{\omega_m^2} \\ \tau_0 \approx 1 \end{array} \right. \Rightarrow K_P \leq 0.75 \frac{\omega_m^2}{K}$

e) La transferencia del lazo "verdadero" es

$$GC = \frac{0.75 \frac{\omega_m^2}{K} \left(\frac{S}{\omega_m} + 1 \right)}{S} \quad \frac{K}{\omega_m^2} \frac{\left(-\frac{S}{2} + 1 \right)}{\frac{S^2}{\omega_m^2} + \frac{S}{\omega_m} + 1} \quad \begin{matrix} \Leftarrow \omega_c \approx 2 \\ \Leftarrow \omega_m < 1 \end{matrix}$$



Se apuerc
que al
Mg y ~~Mg~~
del lago
rodadero
son > 0

lay
etale

(o lo que le misiera,
el Nyquist No universal (-1,0))