

# Métodos Matemáticos en Control Automático. I Semestre 2019

## Tarea #2.

**Problema 2.1** Sea  $\mathcal{V}$  un espacio vectorial de dimensión finita y  $\mathcal{W} \subseteq \mathcal{V}$  un subespacio vectorial de dicho espacio. Si  $\mathcal{W}^\perp$  es el complemento ortogonal de  $\mathcal{W}$ , demuestre que

$$\mathcal{W} \oplus \mathcal{W}^\perp = \mathcal{V}$$

**Problema 2.2** Sea  $\mathcal{V}$  un espacio vectorial de dimensión  $n < \infty$  y  $S = \{s_1, \dots, s_k\}$  un subconjunto l.i. de dicho espacio. Dado un vector  $v \in \mathcal{V}$ , determine bajo qué condiciones la proyección de  $v$  sobre el (sub)espacio generado por  $S$  es igual a la suma de sus proyecciones sobre los elementos de  $S$ , es decir,

$$\text{proy}_{\text{Span} S} v = \text{proy}_{s_1} v + \dots + \text{proy}_{s_k} v$$

**Problema 2.3** Dada una secuencia discreta  $\{y_0, \dots, y_{N-1}\}$ , la transformada de Fourier discreta se define como

$$\begin{aligned} \mathcal{F}_d: \mathbb{R}^N &\mapsto \mathbb{C}^N \\ y_k &\mapsto Y_\ell = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{k=0}^{N-1} y_k (z_\ell)^{-k} \end{aligned} \quad (1)$$

donde  $z_\ell = e^{j\frac{2\pi}{N}\ell}$ ,  $\ell = 0, \dots, N-1$ .

- Demuestre que dicha transformación es lineal y determine la matriz  $M_F$  asociada a la transformación.
- ¿Qué propiedades satisface la matriz de transformación  $M_F$ ? (simétrica, ortogonal, unitaria, hermitiana, etc...)
- Determine la matriz de transformación inversa.
- Determine los cuatro subespacios asociados a la transformación (espacio fila, columna, nulo y nulo izquierdo). En particular, discuta si  $\mathbb{C}^N$  debe ser considerado como un espacio vectorial complejo de dimensión  $N$  o real de dimensión  $2N$ .

**Problema 2.4** Considere el sistema de ecuaciones  $Ax = c$  en que

$$A = \begin{bmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \\ a_3 & b_3 \end{bmatrix} \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \quad c = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{bmatrix} \quad (2)$$

en que todos los coeficientes son números reales. Suponga  $c \notin C(A)$  (el espacio columna de  $A$ ) y que  $\text{rango}(A) = 2$ .  
¿Es posible interpretar geoméricamente la solución obtenida por mínimos cuadrados

$$x_{LS} = \text{Arg} \min_{x \in \mathbb{R}^2} \|Ax - c\|_2$$

en el plano  $x_1 - x_2$  al que pertenecen las tres rectas definidas por  $Ax = c$  y (2)?

**Problema 2.5** Considere el sistema de ecuaciones  $Ax = b$ , en que  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  y  $b \in \mathbb{R}^m$  son **dados**, y la incógnita es el vector  $x \in \mathbb{R}^n$ . Si  $n > m$  el sistema se dice sub-determinado y existen, en general, infinitas soluciones. En este caso se utiliza algún criterio para elegir la **mejor** solución.

- Para ilustrar esta idea, proponga un ejemplo en que  $n = 2$  y  $m = 1$ , y determine la solución de  $Ax = b$  tal que
  1. Se minimiza  $\|x\|_1 = \sum |x_i|$
  2. Se minimiza  $\|x\|_2 = \sqrt{\sum x_i^2}$
  3. Se minimiza  $\|x\|_\infty = \lim_{n \rightarrow \infty} (\sum |x_i|^n)^{1/n} = \max_i \{|x_i|\}$
- Interprete geoméricamente en  $\mathbb{R}^2$ .