

# Métodos Matemáticos en Control Automático. I Semestre 2020

## Tarea #3: Análisis Funcional

**Problema 3.1** Considere el espacio métrico  $(X, d)$  en que

$$X = \{f = f(x), x \in [-\pi, \pi] : f(x) \text{ es continua}\}$$
$$d = d(f, g) = \sup_{x \in (-\pi, \pi)} |f(x) - g(x)|$$

Determine si la siguiente secuencia  $\xi$  es o no convergente en dicho espacio

$$\{\xi_n(x)\}_{n \in \mathbb{N}} = \left\{ \sum_{k=1}^n \frac{1}{2k-1} \sin((2k-1)x) \right\}_{n \in \mathbb{N}}$$

**Problema 3.2** Demuestre que un subespacio  $\mathcal{M}$  de un espacio métrico  $\mathcal{X}$  es completo si y sólo si  $\mathcal{M}$  es cerrado en  $\mathcal{X}$ .

**Problema 3.3** Dados dos espacios normados reales  $(X, \|\cdot\|_X)$  e  $(Y, \|\cdot\|_Y)$ . Considere el espacio  $B(X, Y)$  de todos los operadores lineales  $T : X \rightarrow Y$ .

- Demuestre que  $B(X, Y)$  tiene la estructura de espacio vectorial
- Demuestre que  $B(X, Y)$  es un espacio normado con la norma:

$$\|T\| = \sup_{\substack{x \in X \\ \|x\|_X \neq 0}} \frac{\|Tx\|_Y}{\|x\|_X}$$

**Problema 3.4** Considere el espacio

$$X = \mathcal{L}^2_{[-1,1]} = \left\{ f(t) \in \mathbb{R}, t \in [-1, 1] : \int_{-1}^1 |f(t)|^2 dt < \infty \right\}$$

y el (sub)espacio

$$S = \text{span}\{1, t, t^2\}$$

Dada la función  $x(t) = \cos(\pi t + \frac{\pi}{4})$ ,

- Determine y grafique la mejor aproximación de  $x(t)$  en  $S$  en norma  $\|\cdot\|_2$ , es decir, en la norma inducida por el producto interno usual en  $\mathcal{L}^2_{[-1,1]}$ :

$$\langle f, g \rangle = \int_{-1}^1 f(t)g(t)dt$$

- Determine y grafique la mejor aproximación  $x(t)$  en  $S$  en norma  $\|\cdot\|_1$ , es decir,

$$\|f\|_1 = \int_{-1}^1 |f(t)|dt$$

- Determine y grafique la mejor aproximación  $x(t)$  en  $S$  en norma  $\|\cdot\|_\infty$ , es decir,

$$\|f\|_\infty = \max_{t \in [-1,1]} |f(t)|$$